



Univerzitet u Zenici  
Filozofski fakultet  
Odsjek: Matematika i informatika  
Zenica, 13.10.2014.

## Linearna algebra, pismeni ispit

1. Posmatrajmo vektorski potprostor od  $\mathbb{R}^4$  generisan sa  $x_1 = (-1, 0, 1, 2)^\top$ ,  $x_2 = (1, 2, -3, 5)^\top$ ,  $x_3 = (1, 4, 0, 9)^\top$ . Odrediti sistem homogenih linearnih jednačina za koji prostor rješenja je tačno potprostor od  $\mathbb{R}^4$  generisan sa tačno tri data vektora.

2. Neka je  $T$  linearni operator na prostoru  $\mathbb{R}^2$  koji vektor najprije rotira za ugao  $\pi/3$  oko koordinatnog početka u pozitivnom smjeru, a zatim reflektuje (zrcali) u odnosu na pravac  $y = x$ . Izračunati matricu operatora  $T$  (drugim riječima matricu koordinata od  $T$ ) u bazi  $\mathcal{B} = \{(1, 1)^\top, (1, -1)^\top\}$ . Odredite koordinate tačke  $T(v)$  u odnosu na ovu bazu, gdje je  $v$  proizvoljan element iz  $\mathbb{R}^2$ .

3. Zadan je linearni operator  $T : \mathcal{P}_2 \rightarrow \mathcal{P}_2$  sa

$$T(a + bt + ct^2) = a + b + c + (a + 3b)t + (a - b + 2c)t^2$$

Odrediti mu matični prikaz z bazi  $\mathcal{B} = \{1 - t, t - t^2, 1 + t^2\}$ . Nadalje, odredite i po jednu bazu za  $\ker(T)$  i  $\text{im}(T)$ .

4. Za realan broj  $a$  odredite svojstvene vrijednosti i pripadne svojstvene potprostore za matricu  $n$ -tog reda

$$\begin{bmatrix} 1+a & 1 & 1 & \dots & 1 & 1 \\ 1 & 1+a & 1 & \dots & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1+a & \dots & 1 & 1 \\ \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots \\ 1 & 1 & 1 & \dots & 1+a & 1 \\ 1 & 1 & 1 & \dots & 1 & 1+a \end{bmatrix}$$

**Važno:** Ovaj papir treba predati zajedno s rješenjima zadataka! Svaku formulu koju mislite koristiti, u sva 4 zadatka, obavezno napisati, kao i značenja simbola iz formule. Ispit pisati isključivo hemiskom olovkom plave ili crne tinte. Prije rješenja prepisati postavku (tekst) zadatka.

Zadaci su skinuti sa stranice [ff.unze.ba/nabokov](http://ff.unze.ba/nabokov).  
Za uočene greške pisati na [infoarrt@gmail.com](mailto:infoarrt@gmail.com)

#) Posmatrajmo vektorski podprostor od  $\mathbb{R}^4$  generisan

$$\text{sa } x_1 = (-1, 0, 1, 2)^T, x_2 = (1, 2, -3, 5)^T; x_3 = (1, 4, 9, 9)^T.$$

Odrediti sistem homogenih linearnih jednačina za koji prostor rešenja je tačno podprostor od  $\mathbb{R}^4$  generisan sa tačno tri data vektora.

Rj) Dati podprostor prostora  $\mathbb{R}^4$  označimo sa  $W$  tj.

$$W = \text{span} \left\{ \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -3 \\ 5 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 0 \\ 9 \end{pmatrix} \right\} = \text{im} \left( \begin{bmatrix} -1 & 1 & 1 \\ 0 & 2 & 4 \\ 1 & -3 & 0 \\ 2 & 5 & 9 \end{bmatrix} \right)$$

Prisetimo se:  $\text{im}(A) = \text{im}(B)$  akko  $A \sim B$ .

$$\begin{bmatrix} -1 & 1 & 1 \\ 0 & 2 & 4 \\ 1 & -3 & 0 \\ 2 & 5 & 9 \end{bmatrix} \begin{matrix} \|_k + I_v \\ \\ \|_k + I_v \end{matrix} \sim \begin{bmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 4 \\ 1 & -2 & 1 \\ 2 & 7 & 11 \end{bmatrix} \begin{matrix} \|_k + \|_k(-2) \\ \\ \\ \end{matrix} \sim \begin{bmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 1 & -2 & 5 \\ 2 & 7 & -3 \end{bmatrix} \begin{matrix} |_k \cdot (-1) \\ \\ \|_k \cdot \frac{1}{2} \\ \|_k \cdot \frac{1}{5} \end{matrix}$$

$$\sim \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ -1 & -1 & 1 \\ -2 & 7/2 & -3/5 \end{bmatrix} \begin{matrix} \|_k + \|_k \\ \\ |_k + \|_k \end{matrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ -13/5 & 29/10 & -3/5 \end{bmatrix}$$

$$\frac{7 \cdot 5}{2 \cdot 5} - \frac{3 \cdot 2}{5 \cdot 2} = \frac{35 - 6}{10} = \frac{29}{10}$$

Odatle možemo zaključiti da

$$W = \text{span} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ -13/5 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 29/10 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ -3/5 \end{pmatrix} \right\}$$

Ovaj podprostor je dimenzije 3, pa ako posmatramo homogeni sistem linearnih jednačina  $Ax=0$  gde je  $A = \begin{bmatrix} a_{11} & \dots & a_{14} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nn} \end{bmatrix}$  tada

$\ker(A)$  mora biti dimenzije 1. Drugim rečenom sistem  $Ax=0$  se može svesti na jednu jednačinu

$$ax_1 + bx_2 + cx_3 + dx_4 = 0$$

čije je opšte rešenje oblika  $\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} s \\ t \\ v \\ -\frac{13}{5}s + \frac{29}{10}t - \frac{3}{5}v \end{pmatrix}$

Odatle sledi da je

$$x_4 = -\frac{13}{5}x_1 + \frac{29}{10}x_2 - \frac{3}{5}x_3 \quad | \cdot 10$$

$$10x_4 = -26x_1 + 29x_2 - 6x_3$$

$$26x_1 - 29x_2 + 6x_3 + 10x_4 = 0$$

Proverimo da li su dati vektori  $x_1 = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}$ ,  $x_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -3 \\ 5 \end{pmatrix}$ ,  $x_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \\ 4 \end{pmatrix}$  rešenja dobijene jednačine,

$$x_1: -26 + 6 + 20 = 0$$

$$x_2: 26 - 58 - 18 + 50 = 0$$

$$x_3: 26 - 116 + 80 = 0$$

Sistem homogenih linearnih jednačina za koji je prostor rešenja generisan sa tačno tri data vektora je upr. sistem

$$26x_1 - 29x_2 + 6x_3 + 10x_4 = 0$$

$$13x_1 - \frac{29}{2}x_2 + 3x_3 + 5x_4 = 0$$

$$\frac{26}{3}x_1 - \frac{29}{3}x_2 + 2x_3 + \frac{10}{3}x_4 = 0$$

#) Neka je  $T$  linearni operator na prostoru  $\mathbb{R}^2$  koji vektor najprije rotira za ugao od  $\frac{\pi}{3}$  oko koordinatnog početka u pozitivnom smjeru, a zatim reflektuje (zrcali) u odnosu na pravac  $y=x$ . Izračunati matricu operatora  $T$  (drugim riječima matricu koordinata od  $T$ ) u bazi  $B = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} \right\}$ . Odrediti koordinate tačke  $T(v)$  u odnosu na ovu bazu, gdje je  $v$  proizvoljan element iz  $\mathbb{R}^2$ .

R.  
j. Prisjetimo se

Matrica koordinata (matrica operatora)

Neka su  $B = \{u_1, u_2, \dots, u_n\}$  i  $B' = \{v_1, v_2, \dots, v_m\}$  redom baze za  $U$  i  $V$ . Matricu koordinata od  $T \in \mathcal{L}(U, V)$  u odnosu na par  $(B, B')$  je definirana kao  $m \times n$  matrica

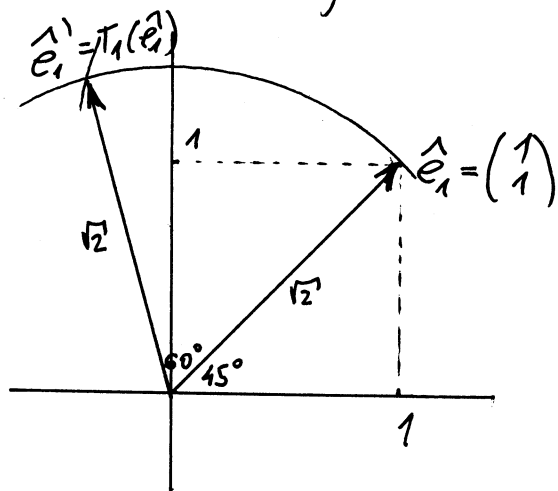
$$[T]_{B'B} = \begin{pmatrix} | & | & & | \\ [T(u_1)]_{B'} & [T(u_2)]_{B'} & \dots & [T(u_n)]_{B'} \\ | & | & & | \end{pmatrix}$$

Kada je  $T$  linearni operator na  $U$ , tada je u igri samo jedna baza, i konkretno  $[T]_{BB}$  umjesto  $[T]_{B'B}$ .

Ako elemente baze  $B$  označimo sa  $\vec{e}_1$  i  $\vec{e}_2$  mi u stvari tražimo

$$[T]_B = \begin{pmatrix} | & | \\ [T(\vec{e}_1)]_B & [T(\vec{e}_2)]_B \\ | & | \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} | & | \\ [T\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}\right)]_B & [T\left(\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}\right)]_B \\ | & | \end{pmatrix}.$$

Posmatrajmo prvo rotaciju za  $\frac{\pi}{3}$  oko koordinatnog početka u pozitivnom smjeru - i ovaj operator označimo sa  $T_1$ .



Primjetimo da je  $T(e_1)$  teško izračunati direktnim putem.

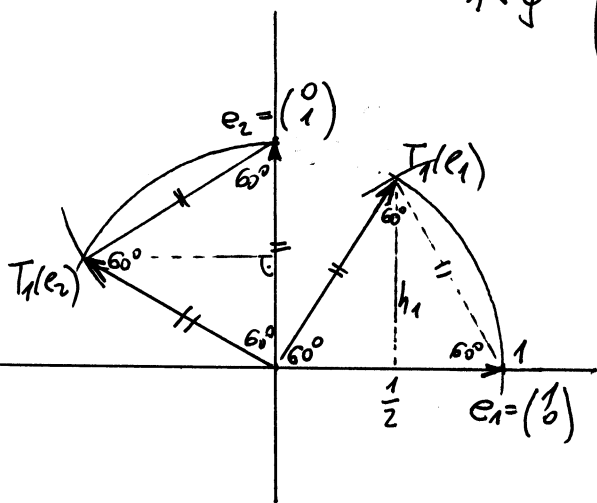
Da bi izračunali  $T(e_1)$  koristit ćemo standardnu bazu  $\mathcal{P} = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$  i sljedeću Teoremu:

Neka je  $T \in \mathcal{L}(U, V)$  i neka su  $\mathcal{B}, \mathcal{B}'$  redom baze za  $U, V$ . Tada za  $u \in U$  imamo

$$[T(u)]_{\mathcal{B}'} = [T]_{\mathcal{B}\mathcal{B}'} [u]_{\mathcal{B}}$$

$$\mathcal{P} = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$$

$$[T_1]_{\mathcal{P}} = \begin{pmatrix} [T_1(e_1)]_{\mathcal{P}} & [T_1(e_2)]_{\mathcal{P}} \\ | & | \\ | & | \end{pmatrix}$$



$$h_1^2 = 1 - \left(\frac{1}{2}\right)^2 = \frac{3}{4}$$

$$h_2^2 = 1 - \frac{1}{4}$$

$$h_1 = \frac{\sqrt{3}}{2}$$

$$h_2 = \frac{\sqrt{3}}{2}$$

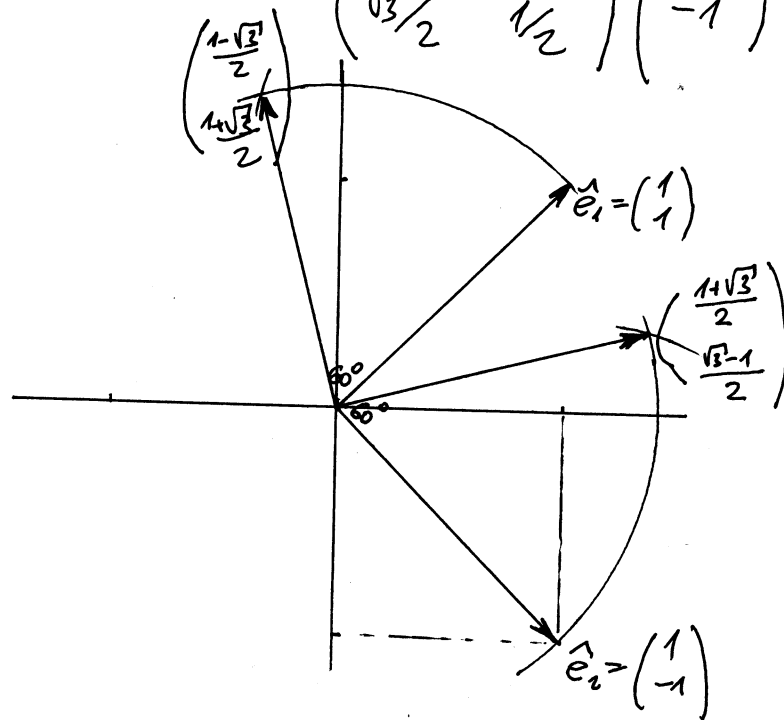
$$T_1(e_1) = \begin{pmatrix} 1/2 \\ \sqrt{3}/2 \end{pmatrix} = [T_1(e_1)]_{\mathcal{P}}$$

$$T_1(e_2) = \begin{pmatrix} -\sqrt{3}/2 \\ 1/2 \end{pmatrix} = [T_1(e_2)]_{\mathcal{P}}$$

Prema tome  $[T_1]_{\mathcal{P}} = \begin{pmatrix} 1/2 & -\sqrt{3}/2 \\ \sqrt{3}/2 & 1/2 \end{pmatrix}$ . Sad imamo

$$[T_1(\hat{e}_1)]_{\mathcal{P}} = \begin{pmatrix} 1/2 & -\sqrt{3}/2 \\ \sqrt{3}/2 & 1/2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1-\sqrt{3}}{2} \\ \frac{1+\sqrt{3}}{2} \end{pmatrix}$$

$$[T(\hat{e}_2)]_{\mathcal{B}} = \begin{pmatrix} 1/2 & -\sqrt{3}/2 \\ \sqrt{3}/2 & 1/2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1+\sqrt{3}}{2} \\ \frac{\sqrt{3}-1}{2} \end{pmatrix}$$



Dalje nije teško pokazati da se proizvoljan vektor  $v = \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \end{pmatrix}$  osnom simetrijom  $\mathcal{L}$  osom u pravcu  $y=x$  preslikava u vektor  $\begin{pmatrix} \beta \\ \alpha \end{pmatrix}$

Prema tome  $T(\hat{e}_1) = T\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}\right) = \begin{pmatrix} \frac{1+\sqrt{3}}{2} \\ \frac{1-\sqrt{3}}{2} \end{pmatrix}$

$$T(\hat{e}_2) = T\left(\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}\right) = \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{3}-1}{2} \\ \frac{1+\sqrt{3}}{2} \end{pmatrix}$$

Odredimo još koordinate od  $T(\hat{e}_1)$  i  $T(\hat{e}_2)$  u odnosu na bazu  $\mathcal{B}$ .

$$\alpha \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \beta \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1+\sqrt{3}}{2} \\ \frac{1-\sqrt{3}}{2} \end{pmatrix}$$

$$\alpha + \beta = \frac{1+\sqrt{3}}{2}$$

$$\alpha = \frac{1}{2}$$

$$\alpha - \beta = \frac{1-\sqrt{3}}{2}$$

$$2\beta = \frac{1+\sqrt{3} - (1-\sqrt{3})}{2}$$

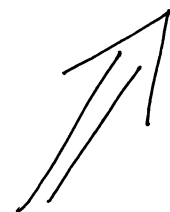
$$[T(\hat{e}_1)]_{\mathcal{B}} = \begin{pmatrix} 1/2 \\ \sqrt{3}/2 \end{pmatrix}$$

$$+ \quad \underline{\quad \quad \quad}$$

$$2\alpha = \frac{1+\sqrt{3} + 1-\sqrt{3}}{2} = 1$$

$$2\beta = \sqrt{3}$$

$$\beta = \frac{\sqrt{3}}{2}$$



$$\alpha \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \beta \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{3}-1}{2} \\ \frac{1+\sqrt{3}}{2} \end{pmatrix}$$

$$\alpha + \beta = \frac{\sqrt{3}-1}{2}$$

$$\alpha - \beta = \frac{1+\sqrt{3}}{2}$$

$$+ \hline 2\alpha = \frac{\sqrt{3}-1+1+\sqrt{3}}{2}$$

$$2\alpha = \sqrt{3} \quad \alpha = \frac{\sqrt{3}}{2}$$

$$- : \quad 2\beta = \frac{\sqrt{3}-1-1-\sqrt{3}}{2}$$

$$2\beta = -1$$

$$\beta = -\frac{1}{2}$$

$$[T(e_2)]_{\mathcal{B}} = \begin{pmatrix} \sqrt{3}/2 \\ -1/2 \end{pmatrix}$$

Prema tome

$$[T]_{\mathcal{B}} = \begin{pmatrix} 1/2 & \sqrt{3}/2 \\ \sqrt{3}/2 & -1/2 \end{pmatrix}$$

traženi matrica operatora

Neka je  $v$  proizvoljan vektor iz  $\mathbb{R}^2$  npr.  $v = \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \end{pmatrix}$

$$v = \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \end{pmatrix} = x \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} + y \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} = \dots = \begin{pmatrix} \alpha+\beta \\ \alpha-\beta \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \alpha-\beta \\ \alpha+\beta \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$$

$$[v]_{\mathcal{B}} = \begin{pmatrix} \frac{\alpha+\beta}{2} \\ \frac{\alpha-\beta}{2} \end{pmatrix}$$

$$[T(v)]_{\mathcal{B}} = [T]_{\mathcal{B}} \cdot [v]_{\mathcal{B}} = \begin{pmatrix} 1/2 & \sqrt{3}/2 \\ \sqrt{3}/2 & -1/2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{\alpha+\beta}{2} \\ \frac{\alpha-\beta}{2} \end{pmatrix} = \frac{1}{4} \begin{pmatrix} 1 & \sqrt{3} \\ \sqrt{3} & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \alpha+\beta \\ \alpha-\beta \end{pmatrix}$$

$$= \frac{1}{4} \begin{pmatrix} \alpha+\beta + (\alpha-\beta)\sqrt{3} \\ (\alpha+\beta)\sqrt{3} - (\alpha-\beta) \end{pmatrix}$$

tražene koordinate vektora  $T(v)$  u odnosu na bazu  $\mathcal{B}$ ,



Ⓝ Zadan je linearni operator  $T: \mathcal{P}_2 \rightarrow \mathcal{P}_2$  s

$$T(a+bt+ct^2) = a+bt+c + (a+3b)t + (a-b+2c)t^2$$

Odredite mu matricni prikaz u bazi  $\mathcal{B} = \{1-t, t-t^2, 1+t^2\}$ .  
Nadalje, odredite i po jednu bazu za  $\ker(T)$  i  $\text{im}(T)$ .

Rj.

Prisjetimo se

Ako je  $\mathcal{B} = \{u_1, u_2, \dots, u_n\}$  baza vektorskog prostora  $V$ ;  $T \in \mathcal{L}(V, V)$   
tada

$$[T]_{\mathcal{B}} = \begin{pmatrix} | & | & & | \\ [T(u_1)]_{\mathcal{B}} & [T(u_2)]_{\mathcal{B}} & \dots & [T(u_n)]_{\mathcal{B}} \\ | & | & & | \end{pmatrix}$$

U našem slučaju  $\mathcal{B} = \{1-t, t-t^2, 1+t^2\}$

$$T(1-t) = -2t + 2t^2 = -2(t-t^2) \Rightarrow [T(1-t)]_{\mathcal{B}} = \begin{pmatrix} 0 \\ -2 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$T(t-t^2) = 3t - 3t^2 = 3(t-t^2) \Rightarrow [T(t-t^2)]_{\mathcal{B}} = \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$T(1+t^2) = 2 + t + 3t^2$$

$$2 + t + 3t^2 = \alpha(1-t) + \beta(t-t^2) + \gamma(1+t^2)$$

$$\alpha + \gamma = 2$$

$$-\alpha + \beta = 1$$

$$-\beta + \gamma = 3$$

$$\dots \Rightarrow \alpha = -1, \beta = 0, \gamma = 3$$

Prenos baze

$$[T]_{\mathcal{B}} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & -1 \\ -2 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}$$

matricni prikaz operatora  
 $T$  u bazi  $\mathcal{B}$ .

Da bi smo odredili jezgro i sliku operatora  $T$ , samo za trenutak umjesto  $\mathbb{P}_2$  posmatrajmo prostor  $\mathbb{R}^3$ ; operator  $T$  definiran se

$$T: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$$

$$T \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a+b+c \\ a+3b \\ a-b+2c \end{pmatrix}$$

$$\ker(T) = \left\{ \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid T \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right\} = \left\{ \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 3 & 0 \\ 1 & -1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}$$

$$\left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 3 & 0 & 0 \\ 1 & -1 & 2 & 0 \end{array} \right] \sim \dots \sim \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & \frac{3}{2} & 0 \\ 0 & 1 & -\frac{1}{2} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \Rightarrow \text{jednu promjenjivu}$$

u tim poztv. upr.  
 $c = 2s, s \in \mathbb{R}$

$$\begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -3s \\ s \\ 2s \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -3 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} s, s \in \mathbb{R}$$

$$\Rightarrow \ker(T) = \text{span} \left\{ -3 + t + 2t^2 \right\}. \text{ traženo jezgro}$$

$$\text{im}(T) = \left\{ T \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} \mid \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \right\} = \left\{ \underbrace{\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 3 & 0 \\ 1 & -1 & 2 \end{pmatrix}}_{=A} \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} \mid \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \right\} = \text{im}(A)$$

Znamo da osnovne kolone u  $A$  generišu  $\text{im}(A)$ .

$$\Rightarrow \text{im}(T) = \left\{ 1+t+t^2, 1+3t-t^2 \right\}.$$

(#) Za realan broj  $a$  odredite svojstvene vrijednosti i pripadne svojstvene potprostore za matricu  $n$ -tog reda

$$\begin{bmatrix} 1+a & 1 & 1 & \dots & 1 & 1 \\ 1 & 1+a & 1 & \dots & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1+a & \dots & 1 & 1 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \dots & \vdots & \vdots \\ 1 & 1 & 1 & \dots & 1+a & 1 \\ 1 & 1 & 1 & \dots & 1 & 1+a \end{bmatrix}$$

Rj. Ako su  $\sigma(A)$  označimo skup svih različitih svojstvenih vrijednosti znamo da  $\lambda \in \sigma(A)$  akko  $\det(A - \lambda I) = 0$ .

Prije nego što počnemo računati svojstvene vrijednosti  $n$ -tog reda izračunajmo svojstvene vrijednosti date matrice 2, 3 i 4-tog reda.

$$\begin{vmatrix} 1+a-\lambda & 1 \\ 1 & 1+a-\lambda \end{vmatrix} \xrightarrow{I_2 + II_2} \begin{vmatrix} 2+a-\lambda & 1 \\ 2+a-\lambda & 1+a-\lambda \end{vmatrix} = (2+a-\lambda) \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1+a-\lambda \end{vmatrix} \xrightarrow{II - I_2} \\ = (2+a-\lambda) \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 0 & a-\lambda \end{vmatrix} = (2+a-\lambda)(a-\lambda)$$

$$\begin{vmatrix} 1+a-\lambda & 1 & 1 \\ 1 & 1+a-\lambda & 1 \\ 1 & 1 & 1+a-\lambda \end{vmatrix} \xrightarrow{I_2 + (II_2 + III_2)} (3+a-\lambda) \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1+a-\lambda & 1 \\ 1 & 1 & 1+a-\lambda \end{vmatrix} \xrightarrow{\substack{II - I_2 \\ III - I_2}} \\ = (3+a-\lambda) \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & a-\lambda & 0 \\ 0 & 0 & a-\lambda \end{vmatrix} = (3+a-\lambda)(a-\lambda)^2$$

$$\begin{vmatrix} 1+a-\lambda & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1+a-\lambda & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1+a-\lambda & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1+a-\lambda \end{vmatrix} \xrightarrow{I_k + (I_k + I_k + \dots + I_k)} (4+a-\lambda) \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1+a-\lambda & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1+a-\lambda & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1+a-\lambda \end{vmatrix}$$

$$\frac{N_V - I_V}{N_V - I_V} (4+a-\lambda) \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & a-\lambda & 0 & 0 \\ 0 & 0 & a-\lambda & 0 \\ 0 & 0 & 0 & a-\lambda \end{vmatrix} = (4+a-\lambda)(a-\lambda)^3$$

Sad matematičkom indukcijom nije teško pokazati da je

$$\begin{vmatrix} 1+a-\lambda & 1 & 1 & \dots & 1 & 1 \\ 1 & 1+a-\lambda & 1 & \dots & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1+a-\lambda & \dots & 1 & 1 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \dots & \vdots & \vdots \\ 1 & 1 & 1 & \dots & 1+a-\lambda & 1 \\ 1 & 1 & 1 & \dots & 1 & 1+a-\lambda \end{vmatrix} = (n+a-\lambda)(a-\lambda)^{n-1}$$

(OSTAVIJAMO OVAJ DIO ZA VJEŽBU)

Prema tome svojstvene vrijednosti date matrice  $n$ -tog reda su  $\lambda_1 = n+a$  i  $\lambda_2 = a$ .

Odredimo svojstvene vektore matrice  $A$ .

$$\begin{aligned} 1+a-\lambda &= 1+a-(n+a) \\ &= 1-n \end{aligned}$$

$$E_\lambda = \ker(A - \lambda I) := \{x \mid (A - \lambda I)x = 0\}$$

$$\lambda_1 = n+a$$

$$\bar{A} = \begin{bmatrix} 1-n & 1 & 1 & \dots & 1 & 1 \\ 1 & 1-n & 1 & \dots & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1-n & \dots & 1 & 1 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \dots & \vdots & \vdots \\ 1 & 1 & 1 & \dots & 1-n & 1 \\ 1 & 1 & 1 & \dots & 1 & 1-n \end{bmatrix} \Rightarrow E_{\lambda_1} = \text{span} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ \vdots \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$$

prvi svojstveni vektor

$$\lambda_2 = 0$$

$$\bar{A} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & \dots & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & \dots & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & \dots & 1 & 1 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \dots & \vdots & \vdots \\ 1 & 1 & 1 & \dots & 1 & 1 \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & \dots & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \dots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$n-1$  променљива узимамо произвољно

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -x_2 - x_3 - \dots - x_n \\ x_2 \\ x_3 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$$

$$E_{\lambda_2} = \text{Sp} \left\{ \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}, \dots, \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ \vdots \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$$

drugi odgovarajući  
sopstveni prostor